TECHNOLOGIE 3 ^{ème} Cycle 4					
NOM:	Prénom :	Classe :	Page 1/2		
DEFI ROBOT		Comment modéliser et réaliser le prototype de la solution retenue ?			

Compétences visées :

CT2.5 : Imaginer des solutions en réponse au besoin.

CT5.3 : Lire, utiliser et produire des représentations numériques d'objets.

CT2.6 : Réaliser de manière collaborative le prototype de tout ou partie d'un objet pour valider une solution

1. Modéliser sur le logiciel Solidworks la pièce correspondante à la solution retenue lors de l'activité précédente. (Utiliser les tutoriels Solidworks sur http://schertzeric.org si besoin)

Enregistrer les fichiers dans le sous dossier DESIGN du dossier TECHNOLOGIE de votre lecteur réseau personnel avec le nom suivant :

Pour la carrosserie : Nom Prénom Nom Prénom CARROSSERIE ROBOT 3XXGXXXX

Pour le châssis : Nom Prénom Nom Prénom CHASSIS ROBOT 3XXGXXXX Pour les roues : Nom Prénom Nom Prénom ROUES ROBOT 3XXGXXXX Pour l'axe : Nom Prénom Nom Prénom AXE ROUES ROBOT 3XXGXXXX

ATTENTION AU CHOIX DE LA VUE TRES IMPORTANT POUR L'ASSEMBLAGE VIRTUEL

COTEZ systématiquement les pièces Que permet la réalisation du prototype ?

- 2. Tester de manière virtuelle le montage de la pièce sur le robot à l'aide de la modélisation du robot fournie par le professeur.
- 3. Imprimer le travail réalisé sur l'imprimante réseau de la classe lorsque le montage paraît être correct.
- 4. Quels procédés permettraient de réaliser le prototype de la pièce ?
- 5. Quel procédé parmi ceux que vous venez de citer permettrait la réalisation rapide d'un prototype ?
- 6. Quels avantages présente ce procédé par rapport à un usinage sur fraiseuse numérique ?
- 7. Réaliser le prototype sur la machine choisie puis contrôler les dimensions à l'aide des outils fournis (réglet, pieds à coulisse)

(Appeler le professeur pour validation)

8. Valider le prototype réalisé par rapport au cahier des charges (cocher la dernière colonne ci-dessous) :

TECHNOLOGIE 3 ^{ème} Cycle 4					
NOM:	Prénom :	Classe :	Page 2/2		
DEFI ROBOT		Comment modéliser et réaliser le prototype de la solution retenue ?			

Fonctions de ser-	Critères d'appréciation	Niveaux d'exigence		
vice		_	oui	non
	Forme	Maitrise du logiciel SolidWorks		
	Forme carrosserie	Laisser apparaitre les capteurs ultrasons		
	Dimensions carrosserie	130 x 130 x 50 max		
	Dimensions châssis	Largeur < à la moustache		
Doit plaire (FS5)	Assemblage châssis carros- serie	Démontable		
Respecter les dimensions (FS6)	Roues	2 roues motrices diamètre identique aux roues d'origines ou 2 roues motrices et 2 roues libres de tailles identiques		
	Fixation des roues sur sup- port existant	adaptable		
	Fixation des roues sur nouveau support	Assemblage démontable		

	ilan:	
_		
_		