CI2 Défi-Robot RECHERCHE DE SOLUTIONS TECHNIQUES Programmation du Robot EXERCICE 7 DETECTEUR ULTRA SON SLALOM ARRET AUTO

Démarrez le logiciel « logicator », enregistrez le fichier dans le sous dossier « LOGICATOR » de votre dossier technologie avec le nom suivant :

exercice 107 detecteur ultrason slalom arret auto nom prénom nom prénom 3XXGXXXX

Vous allez utiliser les commandes du menu **général** situé sur la droite de l'écran Ce programme permet au robot de détecter un obsacle à distance grâce aux capteur à ultrason et de slalomer entre euxpuis de s'arrêter après le passage de 8 plots. Vous allez reprendre le programme précédent et le compléter.

Vous allez utiliser la fonction compteur





Vous allez utiliser le menu procédure et les fonctions ci-contre.

Insérez-les et paramétrez les correctement dans le programme afin que le robots s'arrête en fin de parcours.

L'exercice suivant va consister à effectuer le parcours le plus rapidement possible. Imprimez le programme et indiquez quelle variable vous allez pouvoir ajuster.

Cl2 exercice 107 page 1/1