

CI2 Défi-Robot
RECHERCHE DE SOLUTIONS TECHNIQUES
Programmation du Robot
EXERCICE 3

DETECTEUR OBSTACLE MANŒUVRE DE DEGAGEMENT VARIANTE

Démarrez le logiciel « logicator », enregistrez le fichier dans le sous dossier « LOGICATOR » de votre dossier technologie avec le nom suivant :

exercice 103 detecteur moteur dégagement sonore nom prénom nom prénom 3XXGXXXX

Vous allez utiliser les commandes du menu **général** situé sur la droite de l'écran
Ce programme reprend le précédent mais vous allez remplacer le signal lumineux par un signal sonore lorsque le capteur droit est activé.

Rappel : ([Cf doc carte électronique du microbot.](#))

C1 étant le capteur avant gauche (entrée 1)


C3 étant le capteur avant droit. (entrée 3)

B1 étant l'œil gauche (sortie 1)

B3 étant l'œil droit (sortie 3)

Le « piezzo » est commandé par la sortie 2

Réaliser le programme suivant :

	<p>Il vous faut choisir la commande « son » et la paramétrer correctement.</p>
---	--

PS : Pensez à imprimer le document et votre programme.